

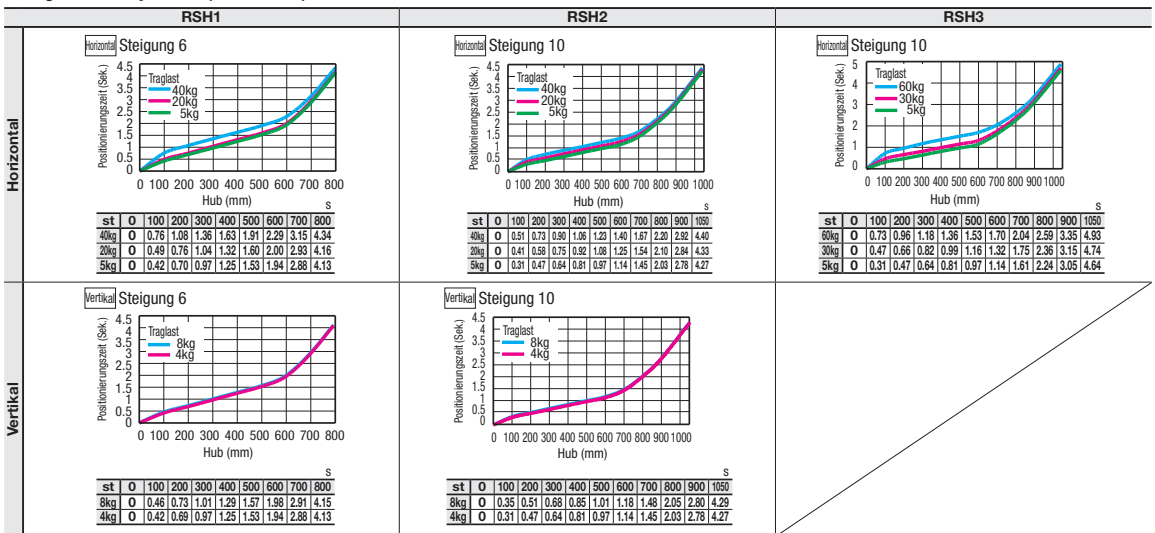
Spezifikationen Servomotor

Mit Schlitzen

Antrieb	Ausführung	Steigung	Maximale Traglast Gewicht (kg)		Max. Schubkraft (N)	Max. Geschwindigkeit (mm/s) * In der Tabelle sind die max. Geschwindigkeitswerte angegeben.																Umgebungs- spezifikation	Positions- sensor	Steuerung Stromver- sorgung	Seite			
			Horizontal	Vertikal		Hub (mm)																						
Kugel- gewin- trieb	RSH1 RSH1C	6	40	8	238																	Standard/ Sauber	Drehmelder Absolut Inkrementelle Ausführung	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.481			
		12	20	4	141																							
		20	12	-	84																							
		5	50	16	339																							
		10	40	8	169																							
		30	7	-	56																							
	RSH2 RSH2C	5	50	16	339																				Standard	Drehmelder Absolut Inkrementelle Ausführung	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.483
		10	20	4	84																							
		30	7	-	56																							
		5	80	-	339																							
		10	60	-	169																							
		20	30	-	84																							
	RSH3 RSH3C	5	60	20	339																	Standard	Drehmelder Absolut Inkrementelle Ausführung	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)				S.485
		10	40	10	169																							
		20	20	4	84																							
		30	15	-	56																							
		5	80	20	399																							
		10	55	10	169																							
	RSH4	20	30	4	84																				Standard	Drehmelder Absolut Inkrementelle Ausführung	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.487
		30	15	-	56																							
		5	80	20	399																							
		10	55	10	169																							
		20	30	4	84																							
		30	15	-	56																							
RSH5	5	80	20	339																	Standard	Drehmelder Absolut Inkrementelle Ausführung	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.489				
	10	55	10	169																								
	20	30	4	84																								
	30	15	-	56																								
	5	80	20	339																								
	10	55	10	169																								
RSF4	20	30	4	84																				Standard	Drehmelder Absolut Inkrementelle Ausführung	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.491	
	30	15	-	56																								
	5	80	20	339																								

Antrieb	Ausführung	Maximale Traglast Gewicht (kg)	Max. Schubkraft (N)	Max. Geschwindigkeit (mm/s) * In der Tabelle sind die max. Geschwindigkeitswerte angegeben.																										Umgebungs- bedingte Spezifika- tionen	Positions- sensor	Steuerung Stromver- sorgung	Seite			
				Hub (mm)																																
Rie- men	RSB1	10	-																											Standard	Drehmelder Absolute Ausführung Inkrementelle Methode	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.493			
	RSB2	20	-																														Standard	Drehmelder Absolute Ausführung Inkrementelle Methode	Wech- selstrom 1-phasig 100~115V 200~230V (±10%)	S.495

Diagramm der Zykluszeit (als Referenz)



- Prüfen Sie die Angaben zum Diagramm der Zykluszeit auf unserer Website (<http://jp.misumi-ec.com/maker/misumi/mech/product/rs/index.html>).
- Prüfen Sie detaillierte Informationen mit unserem Zykluszeit-Simulator (http://fawos.misumi.jp/FA_WEB/tkcc/cycletime/cycletime.php).

Hinweise zum CE-Zeichen

Die Roboter-Baureihe von MISUMI stellt Teile zur Verfügung, die in die Geräte und Anlagen des Kunden integriert werden müssen. Gemäß den EU-Richtlinien werden diese Teile unvollständig versandt. Sie sind deshalb nicht mit dem CE-Zeichen versehen. Prüfen Sie die Übereinstimmung mit EU-Richtlinien für Geräte oder Anlagen mit integriertem Aktuator (fertige Artikel). Einzelheiten siehe Gebrauchsanweisung.

Kontakt bei Fragen

■ Kontakt bei Fragen zu technischen Angaben

TEL: 03-5805-7088

<Geschäftszeiten>

Mo bis Fr: 9:00~12:00, 13:00~18:00

Garantie

■ Garantiebestimmungen Entsprechen den „Gewährleistungsstandards“, die im Katalog „Mechanical Standard Components for Factory Automation“ (Mechanische Standardbauteile für Automatisierungsanlagen) angegeben sind.

■ Garantiezeitraum: Ein Jahr nach Versand oder innerhalb der ersten 2400 Betriebsstunden, je nachdem, was zuerst eintritt